



SETUPMENÜ

(Menü LED leuchtet dauerhaft)

	aus	violett blinkend	violett	rot blinkend	rot	blau blinkend	blau	rot / blau blinkend
<b>A Einbaulage</b>	horizontal Anschluss vorn*	vertikal Anschluss vorn	hor. inv. Anschluss vorn	vert. inv. Anschluss vorn	horizontal Anschl. hinten	vertikal Anschl. hinten	hor. inv. Anschl. hinten	vert. inv. Anschl. hinten
<b>B Ansteuerfrequenz Taumelscheibenservos</b>	Benutzerdefiniert		50 Hz*	65 Hz	120 Hz	165 Hz	200 Hz	
<b>C Mittenimpuls Heckservo</b>	Benutzerdefiniert		960 µs		760 µs		1520 µs*	
<b>D Ansteuerfrequenz Heckservo</b>	Benutzerdefiniert		50 Hz*	165 Hz	270 Hz	333 Hz	(560 Hz)	
<b>E Wegbegrenzung Heckservo</b>	Mit Hecksteuerknüppel linke Position anfahren und warten, dann rechte Position anfahren und warten.							
<b>F Wirkrichtung Heckkreisel</b>					normal*			invertiert
<b>G Ausrichtung der Taumelscheibenservos</b>	Kontrollposition	Servo CH1			Servo CH2		Servo CH3	
<b>H Taumelscheibenmischung</b>	Benutzerdefiniert		mechanisch	90°	120°*	140°	135°/140°(1:1)	
<b>I Laufrichtungen der Taumelscheibenservos</b>	nor   inv   inv		nor   nor   inv*		nor   inv   nor		nor   nor   nor	
<b>J Weganpassung der Taumelscheibenservos</b>	Mit Rollsteuerknüppel 6° zyklisches Pitch auf der Rollachse einstellen (in eine beliebige Richtung).							
<b>K Pitcheinstellung</b>	Pitchsteuerknüppel jeweils auf Maximum und Minimum, mit Rollsteuerknüppel gewünschten Wert einstellen. Mit Hecksteuerknüppel Steuerrichtung anpassen: Status LED blau = positiv Pitch, rot = negativ Pitch.							
<b>L Wegbegrenzung der Taumelscheibenservos</b>	Roll-, Nick- u. Pitch vorsichtig an die Maximalpositionen steuern und mit Hecksteuerknüppel zyklische Begrenzung anpassen.							
<b>M Wirkrichtung Taumelscheibenkreisel</b>	inv   inv		inv   nor		nor   inv		nor   nor*	
<b>N Drehzahlregler</b>	aus*				Elektroheli		Verbrennerheli	

DREHZAHLEGLERMENÜ

(Menü LED blinkt langsam)

	aus	violett blinkend	violett	rot blinkend	rot	blau blinkend	blau	rot / blau blinkend	
<b>A Funktionstest</b>	„Verbrennerheli“: Status LED blau wenn Magnet unter Sensor „Elektroheli“: Status LED rot wenn Motor läuft								
<b>B Motor aus Position</b>	„Verbrennerheli“: Gasservo auf erhöhte Leerlaufdrehzahl „Elektroheli“: Gas auf „Motor aus“ (kurz bevor Motor anläuft)								
<b>C Vollgas Position</b>	Gaskanal/Gasservo auf Vollgasposition stellen.								
<b>D Sendereinstellung</b>	Drehzahlregler aus		Drehzahlregler Maximum		Drehzahlregler ein		Drehzahlregler Autorotation		
<b>E Teilungsfaktor Drehzahlsignal</b>	1	2	3	4*	5	6	7		
<b>F Getriebeuntersetzung</b>	Benutzerdefiniert		8	9*	10	11	12	13	14
<b>G</b> (Summe aus <b>E</b> + <b>G</b> + <b>F</b> falls nicht)	+0.00		+0.20	+0.40*	+0.60	+0.80			
<b>H</b> „Benutzerdefiniert“ bei <b>F</b>	+0.00		+0.05	+0.10*	+0.15				



## PARAMETERMÜ

(Menü LED blinkt schnell)

	aus	violett blinkend	violett	rot blinkend	rot	blau blinkend	blau
<b>A</b> Servomittenpositionen / AttitudeControl Trimmung	Steuerknüppel für Roll und Nick. Langer Tastendruck speichert Heckposition. Reset mit Hecksteuerknüppel. Trimmodus über AttitudeControl Schaltergeber wählen.						
<b>B</b> Steuerverhalten	Benutzerdefiniert		normal	sport*	pro	extrem	Sender
<b>C</b> Schnellflugstabilität	Benutzerdefiniert		sehr niedrig	niedrig	mittel*	hoch	sehr hoch
<b>D</b> Drehratenkonsistenz Heck	Benutzerdefiniert		sehr niedrig	niedrig	mittel*	hoch	sehr hoch
<b>E</b> Totzone der Steuerknüppel	Benutzerdefiniert		1	2*	3	4	5
<b>F</b> Drehmomentausgleich	Benutzerdefiniert		aus*	niedrig - nor.	hoch - nor.	niedrig - inv.	hoch - inv.
<b>G</b> Zyklisches Ansprechverhalten	Benutzerdefiniert		normal*	leicht erhöht	erhöht	hoch	sehr hoch
<b>H</b> Pitch pump	Benutzerdefiniert		aus*	niedrig	mittel	hoch	sehr hoch
<b>I</b> Drehzahlregler Ansprechverhalten	sanft		normal*	leicht erhöht	erhöht	schnell	sehr schnell
<b>J</b> Geschwindigkeit Sanftanlauf	Benutzerdefiniert		50 rpm/s	100 rpm/s	200 rpm/s*	300 rpm/s	400 rpm/s
<b>K</b> Drehzahlregler Änderungsgeschwindigkeit	Benutzerdefiniert	wie Anlauf	300 rpm/s	500 rpm/s*	700 rpm/s	900 rpm/s	
<b>L</b> AttitudeControl Betriebsmodus	deaktiviert*	Rettingsmodus	Rettingsmodus mit Pitch	3D - Modus	3D -Modus mit Pitch		Schwebeflug-trainer
<b>M</b> (AttitudeControl Pitchwinkel)	Schwebepitch mit Rollsteuerknüppel anpassen. Reset mit Hecksteuerknüppel.						

## EMPFÄNGERMÜ

(Menü LED blinkt)

	aus	violett blinkend	violett	rot blinkend	rot	blau blinkend	blau
<b>A</b> Empfängertyp	Standard*	JR® RJO1 Einzelsatellit	Spektrum® Einzelsatellit	Futaba® S-BUS	SRXL	PPM Summensignal	
<b>B</b> Pitch	<ul style="list-style-type: none"> <li>Status LED leuchtet blau, falls gültiges Signal vom Empfänger erkannt.</li> <li>Bewege den gewünschten Steuerknüppel (Steuerkanal) um die jeweilige Funktion einzulernen. Die Status LED blinkt kurz, falls eine Steuerbewegung erkannt wurde.</li> <li>Die Punkte ① bis ④ können übersprungen werden ohne einen Steuerkanal zuzuweisen, z. B. falls die jeweilige Funktion nicht benötigt wird oder keine weiteren Steuerkanäle zur Verfügung stehen. Der Drehzahlregler wird dann über den Motorkanal (Punkt ⑤) gesteuert und die AttitudeControl über den Kanal für die Heckkreiselempfindlichkeit (Punkt ⑦).</li> <li>Um die Standardkanalbelegung zu laden drücke den Taster und halte ihn gedrückt. Die Menü LED springt direkt zu Punkt ⑨.</li> </ul>						
<b>C</b> Roll							
<b>D</b> Nick							
<b>E</b> Heck							
<b>F</b> Kreiselempfindlichkeit							
<b>G</b> Motor [CH5]							
<b>H</b> Zusatzkanal [CH6] (optional)							
<b>I</b> Drehzahlregler (optional)							
<b>J</b> AttitudeControl (optional)							
<b>N</b> Failsafe Position Gaskanal	Gas in gewünschte Failsafe Position bringen und Taster drücken um alle Einstellungen zu speichern.						